· (18)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出版公附替号 特開2002-83302 (P2002-83302A)

(43)公開日 平成14年8月22日(2002.3.22)

4						- M (Dann, O' DE)
(51)IntCL' G0 8 T	7/20	晚别配号	FI		5	YI(卷考)
2001	1120	800	GOST	7/20		51096
GOEF	3/00	680	G06F	3/00	300A 3/00 680C	

寮空間求 未請求 請求項の数12 OL (全 21 回)

			******* 明初が以ば (三 21 頁)
(21)出展各号	得頭2000—276845(P2000—276845)	(71)出賢人	000002185
(22) 出顧日	平成12年9月7日(2000.9.7)	(72) 吳明春	ソニー株式会社 東京都品川区北島川 6 丁目 7 岩35号 野口 進治 東京都品川区北岛川 6 丁目 7 巻35号ソニー
		(72) 発明者	株式会社内 東部 週子 東京都品川区北島川 6 丁目 7 書35号ソニー
		(74)代型人	株式会社内 100082740 弁理士 日辺 本基
			 .

是秩真に統く

(64) 【発明の名称】 情報処理装置、動作認識処理方法及びプログラム格納媒体

(57)【栗約】

【課題】本発明は、ユーザによる入力操作を正確に認識し、当該認識した入力操作に応じた所定の処理を実行できるようにする。

【解決手段】本発明は、CCDカメラ8によってユーザの手を撮像するととにより得られた画像におけるジェステャー認識表示エリア106の画像データを特定し、当該ジェステャー認識表示エリア106の画像データに基づいてユーザの手の動作を認識する際に必要なジェステャー認識表示エリア106の画像データだけを用いてユーザの手の動作を認識するととができるので、誤認識を伝演すると共に一段と認識特度を向上させるととができる。

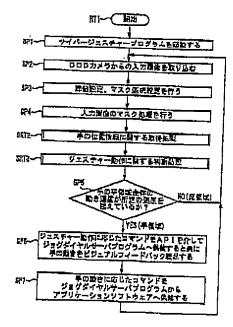


図5 ジェステヤー転放処理手屋

1

【特許請求の範囲】

【韓求項1】提像手段によって認識対象を援像することにより得られた関係における所定領域の関係データを特定する特定手段と、

上記所定領域の上記画像データに基づいて上記認識対象 の動作を認識する動作認識手段とを具えることを特徴と する情報処理装置。

【請求項2】上記動作認識手段によって認識された上記 認識対象の動作に対応した所定の処理を実行する制御手 段とを具えるととを特徴とする請求項1に記載の情報処 10 理典優。

【競求項3】上記特定手段は、上記回像の上記所定領域だけを残すように当該所定領域に対応した近嵌パターンでなるマスク関係を上記画像に重ねて合成することにより上記所定領域の関係データを特定することを特徴とする請求項1に記載の情報処理装置。

【請求項4】上記助作認識手段は、上記画像データに基づいて助きベクトルを検出することにより上記認識対象の動作を認識することを特徴とする請求項1に記載の情報処理装置。

【請求項5】操係学段によって認識対象を規僚するとと により得られた画像における所定領域の画像データを特 定する特定ステップと、

上記所定領域の上記団像データに基づいて上記認識対象 の助作を認識する助作認識ステップとを具えることを特 徴とする動作認識処理方法。

【請求項6】上記動作認識ステップで認識された上記認識対象の動作に対応した所定の処理を実行する制御ステップとを異えることを特徴とする請求項5 に記載の動作認識処理方法。

【請求項7】上記特定ステップでは、上記画像の上記所定模域だけを残すように当該所定領域に対応した遮蔽バターンでなるマスク画像を上記画像に重ねて合成するととにより上記所定領域の画像データを特定することを特徴とする請求項5 に記載の動作認識処理方法。

【解求項8】上記動作認識ステップでは、上記画像データに基づいて動きベクトルを検出することにより上記認 設対象の動作を認識することを特徴とする酸求項5 に記 就の動作認識処理方法。

【輸求項9】振像手段によって認識対象を操像するとと 40 により得られた回像における所定領域の画像データを特定する特定ステップと、

上記所定領域の上記型像データに基づいて上記認識対象 の動作を認識する動作認識ステップとを異えることを特 徴とするプログラムを特報処理装置に実行させるプログ ラム格納媒体。

【韓求項10】上記動作認識ステップで認識された上記 認識対象の動作に対応した所定の処理を実行する制御ス テップとを具えるととを特徴とする翻求項9に記載のプ ログラム格納媒体。 【請求項11】上記特定ステップでは、上記画像の上記 所定領域だけを残すように当該所定領域に対応した進戒 パターンでなるマスク画像を上記画像に重ねて合成する ととにより上記所定領域の画像データを特定することを 特徴とする請求項9に記載のプログラム格納媒体。

【発明の評細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は情報処理装置、動作 医陰処理方法及びプログラム格納媒体に関し、例えばノートブック型パーソナルコンピュータ(以下、これをノートパソコンと呼ぶ)に適用して好適なものである。 【0002】

【従来の技術】従来、ノートパソコンにおいては本体部と、液晶ディスプレイ等の最示手段と、所定のコマンドや文字を入力するためのキーボードあるいはマウス等の20 入力手段とによって構成され、当該入力手段によって入力されたコマンドに応じて所定の処理を実行し、その実

行結果を表示手段化表示するようになされている。

[0003] また最近のノートバソコンにおいては、キーボードやマウス以外の入力学段として例えば当該ノートパソコンの医体側面から僅かに突出するように設けられた所定形状の回転操作子いわゆるショグダイヤルが用いられ、当該ショグダイヤルに対する回転操作及び押圧協作に応動して、メニュー項目の選択及びコマンドの決定等の命令が入力されるようになされている。

30 [0004]

【発明が解決しようとする課題】ところでかかる構成の ノートパソコンにおいては、キーボード、マウス及びジョグダイヤル等の入力手段を当該各入力手段無の操作方法で直接操作しなければならず、ユーザに対して各入力手段等の操作方法を覚えさせる必要があると共に、煩雑な操作を強いるという問題があった。

【0005】またノートパソコンは、ユーザの入力操作 に間違いがあった場合には、間違った処理を実行することにもなり、使い勝手としては不十分であった。

【0006】本発明は以上の点を考慮してなされたもので、ユーザによる入力操作を一段と正確に認識し得る情報処理装置、動作認識処理方法及びプログラム格納媒体を提案しようとするものである。

[0007]

【課題を解決するための手段】かかる課題を解決するため本発明においては、損傷手段によって認識対象を損像することにより得られた画像における所定領域の画像データを特定し、当該所定領域の画像データにのみ基づいて認識対象の動作を認識するようにしたことにより、認50 能対象の動作を認識する際に必要な所定領域の画像デー

(3)

タだけを用いて駆餓対象の助作を認識するととができる ので、誤認識を低減すると共に一段と認識精度を向上さ せることができる。

[0008]

【発明の実施の形態】以下図面について、本発明の一実 施の形態を詳述する。

【0009】(1)第1の実施の形態

(1-1) ノートブック型パーソナルコンピュータの外 鼠橡成

図1において、1は全体として本発明を適用した情報処 10 理装置としてのノートブック型パーソナルコンピュータ (以下、とれをノートパソコンと呼ぶ)を示し、本体2 と当該本体2に対して開閉自在に取り付けられた表示部 3とによって構成されている。

[00]0]本体2は、その上面に各種文字や記号及び 数字等を入力するための複数の操作キー4、マウスカー ソルの移動に用いられるスティック式ポインティングデ パイス(以下、これを単にスティックと呼ぶ) 6、通常 のマウスにおける左ボタン及び右ボタンに相当する左ク リックボタン B A及び 5 B、マウスカーソルをスクロー 20 ルボタンに合わせることなくスクロールバーを操作する ためのセンタボタンSC、内蔵スピーカGA及びSB、 押圧式の電源スイッチ7、表示部3に設けられたCCD (Charge Coupled Device)カメラ8用のシャッタボタ ン8. LED (Light Emitting Diode) で構成された電 源ランプPL、健池ランプBL及びメッセージランプM し等が設けられている。

【0011】表示部3は、その正面に例えば8. B型 (1024×480ピクセル) 対応のTFT (Thin Fil m Transistor) カラー液晶でなる液晶ディスプレイ1 0 が設けられると共に、正面の中央上端部には援係手段 としてのCCDカメラ8を備えた撮像部11が当該表示 部3 に対して回動自在に促けられている。

【0012】この議像部11においては、CCDカメラ B が表示部3の正面方向から背面方向までの180度程 度の角度範囲で回動して任意の角度で位置決めし得ると 共に、当該CCDカメラ8によって所型の議僚対象を提 **像する際のフォーカス調整を当該基係部11の上端部に** 設けられた調整リング12の回転操作により密易に行い 得るようになされている。

[0013]また表示部3は、提像部11の左端近傍に おける正面側及び背面側にマイクロフォン13が設けら れており、当底マイクロフォン13を介して当該表示部 3 の正面側から背面側までの広範囲に渡って集音し得る ようになされている。

【0014】さらに表示部3は、液晶ディスプレイ10 の左端近傍及び右端近傍にそれぞれつめ14及び15が 設けられ、当該つめ14及び15と対応する本体2の所 定位置には孔部16及び17が設けられており、表示部

れ対応する孔部10及び17に嵌合される。

【0015】とれに対して表示部3は、本体2に閉塞さ れた当該表示部3の前側が持ち上げられたときに、孔部 18及び17とつめ14及び15の安合状態が解除さ れ、その結果、当該表示部3が本体2から展開し得るよ うになされている。

【0016】また本体2は、その右側面に Ir DA (In frared Data Association) 準拠の赤州線ボート18、 ヘッドフォン端子19、マイクロフォン用入力端子2 O. USB (Universal Serial Bus) 編子21、外部電 源コネクタ22、外部ディスプレイ出力用コネクタ2 3、回転操作子の回転操作及び押圧操作によって所定の 処理を表行するための命令を入力し得るジョグダイヤル 24及びモジュラージャック用のモデム端子25が設け ちれている。

【0017】一方、図2に示すように本体2は、その左 側面に排気孔28、PCMCIA (Personal Computer Memory Card International Association) 規格のPC (Personal Computer) カードに対応したPCカードス ロット27及び4ピン対応の!EEE (Institute of E Tectrical and Electronics Engineers) 1394端子 28が設けられている。

【0018】 さらに図3に示すように本体2は、その後 側面にバッテリコネクタ29が設けられており、底面に はバッテリバック30(図1)を取り外すためのスライ ド式取り外しレバー31及び当該スライド式取り外しレ パー31のスライド操作をロックするロックレパー32 が設けられると共に、本体2の動作を中断して電源投入 時の環境を再構築するためのリセットスイッテ33が跌 30 けられている。なおバッテリバック30は、バッテリコ ネクタ29に対して着脱自在に接続される。

【0019】(1-2)ノートブック型パーソナルコン ビュータの回路構成

次にノートパソコン 1 の回路構成について図 4 を用いて 詳細に説明する。ノートバソコン1の本体2において は、当該本体2の各種機能を統括的に制御するCPU

(Centra) Processing Unit) 50がホストバス52に 接続されており、当該CPU50によってRAM(Rand om Access Memory)53にロードされた各種プログラム 40 やアプリケーションソフトウェアに応じた処理を、クロ ックシェネレータ80から与えられるシステムクロック に基づいて所定の助作通度で実行するととにより各種機 能を実現し得るようになされている。

【0020】またホストバス52には、キャッシュメモ リ51が接続されており、CPU50が使用するデータ をキャッシュし、高速アクセスを突現し得るようになさ れている。

[0021] このホストバス52は、PCI (Peripher al Component Interconnect) バス55とホストーPC 3 を本体2に開業した状態でつめ14及び15がそれぞ 30 Iブリッジ54を介して接続されており、当該PCIバ

5

ス55にはビデオコントローラ56、10001349 インターフェース57、ビデオキャプチャ処理チップB 3及びPCカードインターフェース5 Bが接続されてい Õ.

【0022】ととでホストーPCIブリッジ54は、C PU50と、ビデオコントローラ56、ビデオキャプテ ャ処理テップ83、IEEE1349インターフェース 57及びPCカードインターフェース58との間で行わ れる名種データの投受を制御すると共に、メモリバス5 を行うようになされている。

【0023】またホストーPCIブリッジ54は、ビデ オコントローラ56とAGP (Accelerated Graphics P ort)に沿った信号線を介して接続されており、これに より当該ホストーPCIプリッジ54及びビデオコント ローラ56間で面像データを高速転送し得るようになる れている。

【0024】ビデオキャブチャ処理チップ83は、シリ アルバスでなる I¹ Cバス82 (一般的にSM (System り、当版 I¹ Cバス 8 2 を介して CCD カメラ 8 で撮像 された回像データが供給されると、これを内蔵のフレー ムメモリ(図示せず)に一旦格納し、JPEG (Joint Photographic Experts Group) 規格に従って国像圧縮処 運を施すことによりJPEG画像データを生成した後、 当該JPE G圓像データを再度フレームメモリに格納す るようになされている。

【0025】そしてビデオキャプチャ処理チップ83 は、CPUSOからの要求に応じて、フレームメモリに **用いてRAM53へ転送した後、JPEG画像(除止** 画)データ又はMotionJPEG画像(動画)デー タとしてハードディスクドライブ (HDD) 87へ転送 する。

【0026】またビデオコントローラ56は、適時供給-される各種アプリケーションソフトウェアに基づく回像 データや、CCDカメラ8で提像された回像データを表 示部3の液晶ディスプレイ10に出力するととにより、 複数のウィンドウ回面を表示し得るようになされてい る。

[0027] IEEE1349インターフェース57 は、15551394端子28と連結されており、当該 IEEE13日4端子28を介して他のコンピュータ装 置やディジタルビデオカメラ等の外部デバイスと接続し 得るようになされている。

[0028] PCカードインターフェース58は、オブ ション機能を追加するときに適宜PCカードスロット2 7に鼓填されるPCカード(図示せず)と接続され、当 該PCカードを介して例えばCD-ROM(Compact Di sc-Read Only Memory) ドライブやDVD(Digital Ve 50 制御する。

rsatile Disc)ドライブ等の外部デバイスと接続し得る ようになされている。

【0028】PCIバス55は、ISA (Industria) S tandard Architecture) バス65とPC1-ISAプリ ッジ86を介して接続されており、当該PCI-ISA ブリッシ6 8にばHDD6 7及びUSB端子2 I が接続 されている。

[0030] とこでPCI-ISAブリッジ66は、1 DE (Integrated Drive Electronics) インターフェー 8を介して接続されたRAM53のメモリコントロール 10 ス、コンフィギュレーションレジスタ、RTC(Real-T imeClock) 回路及びUSBインターフェース等によっ て構成されており、クロックジェネレータB0から与え られるシステムグロックを基に 【 D E インターフェース を介してHDD87の制御を行う。

【0031】HDD87のハードディスクには、 Windo ws 9.8(鹵傷)等のOS(Operating System)、電子メ ールプログラム、オートパイロットプログラム、ジョグ ダイヤルサーパプログラム、ジョグダイヤルドライバ、 キャプチャーソフトウェア、ディジタル地図ソフトウェ Management)パスとも呼ばれている)と接続されてお 20 ア及びとれら以外の各種アプリケーションソフトウェア が格納されており、起動処理の通程で適時RAM53に 転送されてロードされる。

> 【0032】またPCI-18Aブリッジ68は、US B端子21を介して接続される図示しないフロッピー (登録商標) ディスクドライブ、プリンタ及びUSBマ ウス等の外部デバイスをUSBインターフェースを介し て制御すると共化、 ISAバス85に接続されるモデム 69及びサウンドコントローラ70の制御を行う。

【0033】モデム69は、モデム端子25から図示し 格納されているJPEG面像データをパスマスタ機能を 30 ない公衆電話回線を介してインターネットサービスプロ バイダ (以下、これをプロバイダと呼ぶ) に接続し、当 欧プロバイダを介してインターネットへダイヤルアップ | P接続するようになされている。

【0034】サウンドコントローラ70は、マイクロフ ョン13で集音された音声信号をディジタル変換すると とにより音声データを生成し、これをCPU50k出力 すると共に、当該CPU50から供給される音声データ をアナログ変換することにより音声信号を生成し、これ を内蔵スピーカヨを介して外部に出力する。

40 【0035】生たISAバス85には、I/O (In/Ou t) コントローラ 7 3 が接続されており、外部を源コネ クタ22から電源供給充電制御回路65を介して外部電 源の電力供給を受け、電源スイッテ7がオンされたとき に各回路へ建力の供給を行う。なお、ここでも1/0コ ントローラ73は、クロックジェネレータ80から供給 されるシステムクロックを答に動作する。

【0038】また電源供給充電制御回路85は、1/0 コントローラ73によって制御され、バッテリコネクタ 29(図3)に接続されたパッテリバック30の完賞を

[0037] [/0コントローラ73は、マイクロコン トローラ、I/Oインターフェース、CPU、ROM、 RAM等によって構成されており、フラッシュメモリ7 9に格納されているBIOS(Basic Input/Output Sys tem) に盖づいてOSやアプリケーションソフトウェア と液晶ディスプレイ10やHDD87等の各種周辺機器 との間におけるデータの入出力を制御する。

【0038】また1/Oコントローラ73は、赤外線ポ ート18と接続され、例えば他のコンピュータ装置との 間で示外急運信を実行し得るようになされている。

[0038] さらにI/Oコントローラ73は、反転ス イッチ77と接続されており、提像部11が被晶ディス プレイ10の背面側方向に180度回転されたとき当該 反転スイッチ77がオンされ、その旨をPCI-ISA ブリッジ 8 B 及びホスト-PC I ブリッジ 5 4 を介して CPU5 0に通知する。

【0040】とれに加えて1/0コントローラ73は、 全押し/半押しスイッチ78と接続されており、本体2 の上面に設けられたシャッタボタン日が半押し状態にさ れたとき全押し/半押しスイッチ78が半押し状態にオ 20 る。 ンされ、その旨をCPU50に通知すると共に、シャッ タボタン目が全押し状態にされたとき全押し/半押しス イッチ78が全押し状態にオンされ、その旨をCPU5 0に正知する。

【0041】すなわちCPU50は、HDD67のハー ドディスクからキャプテャーソフトウェアをRAM53 上に立ち上げた状態で、ユーザによってシャッタボタン B が半押し状態にされると静止面依モードに入り、C.C. Dカメラ8を制御して静止回僚のフリーズを実行し、全 り込みビデオコントローラ56に送出する。

【0042】 これに対してCPU50は、キャプチャー ソフトウェアを立ち上げない状態で、ユーザによってシ ャッタボタン8が全揮し状態にされると動画像モードに 入り、最大80秒程度までの助回像を取り込んでビデオ コントローラ56に送出するようになされている。

[0043] ととろで、1/0コントローラ73のRO Mには、ウェイクアッププログラム、キー入力監視プロ グラム、LED制御プログラム及びジョグダイヤル状態 監視プログラム、その他種々の制御プログラムが格納さ 40 ックボタン5Bを指で乗早く押して離す操作のことであ れている。

【0044】 ことでジョグダイヤル状態監視プログラム は、HDD67のハードディスクに格納されているジョ グダイヤルサーバプログラムと連動して吊いられるプロ グラムであり、ジョグダイヤル24が回転操作又は押圧 操作されたか否かを監視するためのものである。

【0045】ウェイクアッププログラムは、PCI-I SAブリッジ86内のRTC回路から供給される現在時 刻が予め設定した開始時刻と一致すると、CPU50に

ムであり、キー入力監視プログラムは操作キー4及びそ の他の各種キースイッチからの入力を監視するプログラ ムである。LED制御プログラムは、電源ランプPL、 電池ランプBし、メッセージランフML(図1)等の各 種ランプの点灯を制御するプログラムである。

【004日】またI/Oコントローラ73のRAMに は、ジョグダイヤル状態監視プログラム用のI/Oレジ スタ、ウェイクアッププログラム用の設定時刻レジス タ、キー入力監視プログラム用のキー入力監視レジス 10 タ、LED制御プログラム用のLED制御レジスタ及び その他の各種プログラム用のレジスタが設けられてい

【0047】設定時刻レジスタは、ウェイクアッププロ グラムで用いるためにユーザが予め任意に設定した開始 時刻の時間情報を格納するようになされている。従って 「ノOコントローラ73は、ウェイクアッププログラム に基づいてRTC回路から供給される現在時刻が任意に 設定しだ開始時刻と一致するか否かを判別し、当蹴開始 時別と一致したときにはその旨をOPU50に退知す

【0048】これによりCPU50は、開始時刻で予め 設定された所定のアプリケーションソフトウェアを立ち 上げ、当該アプリケーションソフトウェアに従って所定 の処理を実行する。

【0049】またキー入力監視レジスタは、操作キー 4、スティック5、左クリックボタン5A、右クリック ボタン5 B及びセンタボタン5 C等の入力操作に応じた 操作キーフラグを格納するようになされている。

【0050】従って1/0コントローラ73は、キー入 押し状態にされるとフリーズされた静止画像データを取 30 力監視プログラムに基づいて例えばスティック5による ポインティング操作や、左クリックボタン5 A、右クリ ックボタン5B及びセンタボタン5Cのクリック操作が 行われたか否かを操作キーフラグの状態に基づいて判別 し、ポインティング操作やクリック操作が行われたとき にはその旨をCPU50に運知する。

【0051】ととでポインティング操作とは、スティッ クロを指で上下左右に押圧操作することによりマウスカ ーソルを画面上の所望位置に移動する操作のことであ り、クリック操作とは左クリックボタン5 A又は右クリ

【0052】 とれによりCPU50は、ポインティング 操作によるマウスカーソルの移動やクリック操作に応じ た所定の処理を実行する。

【0053】またLED制御レジスタは、電源ランプP L、電池ランプBL、メッセージランプML等の各種ラ ンプの点灯状態を示す点灯フラグを格納するようになる わている。

【0054】従って【/0コントローラ73は、例えば よって所定の処理を実行するように制御されたプログラ 50 ジョグダイヤル24の押圧操作によりCPU50がHD

D67のハードディスクから電子メールプログラムを立 ち上げ、当該電子メールプログラムに従って電子メール を受け取ったときに点灯フラグを格的すると共に、当該 点灯フラグに基づいてLED8Iを制御することにより メッセージランプMLを点灯させる。

【0056】またジョグダイヤル状態監視プログラム用 のI/Oレジスタは、ジョグダイヤル24に対する回転 操作及び押圧操作に応じた回転操作フラグ及び押圧操作 フラグを格納するようになされている。

出剤88を介して接続されたジョグダイヤル24の回転 操作及び押圧操作により複数のメニュー項目の中からユ ーザ所望のメニュー項目が選択されたとき、エノロレジ スタに格納されている回転操作フラグ及び押圧操作フラ グを立てると共に、その旨をCPUB0に通知する。

[0057] とれによりCPU50は、HDD87から 読み出してRAM53上に立ち上げたショグダイヤルサ ーパプログラムに従って、ジョグダイヤル24の回転操 作及び押圧操作によって決定されたメニュー項目に該当 アプリケーションソフトウェアを起動する。

【0058】ととで1/0コントローラ73は、電源ス イッテ7がオフでOSが超動していない状態であって ら、電源供給完理制御回路85の制御によって常時動作 しており、専用キーを設けることなく省を力状態又は電 源オフ時のジョグダイヤル24の押圧操作によってユー ザ所望のアブリケーションソフトウェアやスクリプトフ ァイルを起動し得るようになされている。

【0058】なお1/0コントローラ73は、1º Cパ ル24によって設定されたCCDカメラ8に対する各種 設定パラメータを 1º Cパス82 そ介して供給するとと により、CCDカメラ8における明るさやコントラスト を調整するようになされている。

[0060] (1-3) ジェステャー認識処理-かかる構成に加えてノートパソコン1は、CCDカメラ 8で採係したユーザの手の動き(ジェスチャー)を認識 するためのサイバーショスチャープログラムと呼ばれる アプリケーションソフトウェアをHDD67のハードデ ラムに基づいてCCDカメラ8で振像したユーザの手の 動きを認識し、その認識結果に応じた所定の処理をアブ リケーションソフトウェアに基づくアクティブウィンド ウ画面上で実行するようになされている。

【0081】すなわちノートパソコン1は、例えば提像 された静止画を加工するととが可能な画像編集プログラ ムを立ち上げ、加工対象となる静止回を選択するために HDD67のハードディスクに格納されている複数枚の **静止画を液晶ディスプレイ10に順次表示する場合、ユ**

ディスプレイ10に表示した静止画を1枚ずつ送り進め たり送り戻すような画像送り動作を通常行っているが、 本発明においてはCCDカメラ8で活像したユーザの手 の助きをサイバージェスチャープログラムに基づいてC PU50に認識させるCとにより、当該CPU50の制 御により上述の国像送り助作をジェグダイヤル24に触 れることなく非接触で実行し得るようになされている。 【0062】因みにノートパソコン』では、ジェグダイ ヤル24がユーザから見て奥行側に所定角度以上回転さ 【0058】従ってI/Oコントローラ73は、回転検 10 わたときに液晶ディスプレイ10に表示した静止回を1 枚だけ送り進め、ショグダイヤル24がユーザから見て 手前側に所定角定以上回転されたときに液晶ディスプレ イ10に表示した静止画を1枚だけ送り戻すようになさ

10

[0083] 実際上ノートバソコン1のCPU50は、 図5におけるルーチンRT1の開始ステップからジェス **テャー認識処理手順に入って次のステップSP1に移** ä.

【0084】ステップSPIにおいてCPU50は、ユ する所定の処理を実行したり、メニュー項目に該当する 20 ーザの操作に応じてHDD87のハードディスクからサ イバージェスチャープログラムを立ち上げ、当該サイバ ーシェスチャープログラムに従って図6に示すようなジ ェスチャー認識画面100を生成し、 回像絹集ブログラ ムに応じたアクティブウィンドウ回面上に表示した役、 次のステップSP2に容る。

【0065】とこで、図7に示すようにジェステャー認 俄回面100は、184×136ピクセル(圓紫)の画 面サイズで様成され、当該ジェスチャー協議画面 100 の上端部にサイバージェステャープログラムであること ス82とも接続されており、操作キー4やジョグダイヤ 30 を示す「CYBERGESTURE」(ソニー(株)商標)のタイト ル文字部101、機能の詳細設定を行うためのオプショ ンボタン102、ヘルプボタン103、長小化ボタン1 0.4及び閉じるボタン1.0.5が設けられている。尚、実 際のCCDカメラ 8 から入力した入力画像はジェステャ - 認識関面 I 0 0 のうち 1 6 0 × 1 2 0 ピクセルの画面 サイズで表示されている。

【0066】このジェステャー認識画面100は、液晶 ディスプレイ1 0の画面サイズ(1 0 2 4 × 4 8 0 ピク セル)に比べて極めて小さな画面サイズで形成されてお ィスクから立ち上げ、当蚊サイバージェスチャープログ 40 り、これにより当蚊ジェスチャー硬融画面100の背景 に表示されているアクティブウィンドウ回面の静止画に 対する隠蔵面積を極力小さくするようになされている。 【0087】またノートパソコン1のCPU50は、ジ ェスチャー図職画面IOOのほぼ中央部分に十文字形状 のジェスチャー認識表示エリア106を表示し、当該ジ ェステャー認識表示エリア106を256階誤のグレー スケールで表示するようになされている。

【0068】この場合ジェステャー認識表示エリア10 8 には、十文字形状の表示エリアに沿って複数個のほぼ ーザによるショグダイヤル24の回勤操作に応じて披品 50 正方形状に形成されたターゲット107A~107lが

(7)

上下左右に等間隔で配列されており、何ら動きを認識し ていないサーチ状態のときにターゲット107A~10 7 【の内部領域を上下左右に沿って赤色で順番に交互表 示することにより、ユーザの手の左右上下方向に関する 助きをノートパソコン1が認識するようになされている ことを当該ユーザに対して容易に租債させ得ると共に、 サイパージェステャープログラムが起動中で現在サーチ 状態であるととをユーザに対して容易に認識させ得るよ うになされている。

ターゲット107A~107Jは、図8に示すように経 方向及び散方向が8 ピクセル×8 ピクセルのサイズで、 それぞれ1ピクセル幅の枠部分107AF~107IF によって形成されていると共に、枠部分107AF~1 071下が赤色で表示されるようになされており、とれ により背景のグレースケール表示に対してターゲット1 O 7A~107 I を視認し最くしている。

[0070]なおジェスチャー認識回面100のジェス テャー認識表示エリア108は、走査線の2水平ライン により通常の國像を表示するような画面とは異なり、ジ エスチャー認識画面100であることをユーザに対して 容易に認識させるようになされている。

【0071】さらにジェスチャー認識級示エリア106 には、モード表示部109の「JOG DIAL」に対 応して、ジョグダイヤル24の押圧操作に対応した手の 助きの移動方向を示す押圧操作表示部108A、ジョグ ダイヤル24の押圧操作をキャンセルするキャンセル操 作に対応した手の動きの部動方向を示すキャンセル操作 **興行側に回助されたときの回動操作に対応した手の動き** の移動方向を示す回動操作要示部108C、及びショグ ダイヤル24がユーザから見て手前側に回動されたとき の回動操作に対応した手の動きの参助方向を示す回動操 作表示部108Dが最示されており、ジョグダイヤルモ ードにおける手の移動方向を配識するようになされてい ることをユーザに対して通知するようになされている。 [0072] ステップSP2においてCPU50は、表 示部3(図1)の正面に存在するユーザを提像部11の ユーザの手の動きを認識するために取り込み、次のステ ップSP3に移る。

[0073]因みに、このときCPU50は入力回像を 取り込むと共に当該入力區像をジェスティー図詢園面 1 00 に表示し、手の移動方向を誑聴するために摄像中で あることをユーザに対して認識させ得るようになされて いる。

【0074】ステップSP3においてCPU50は、ジ ェスチャー認識回面100のオプションボタン102が 押下操作されると、図9に示すような幹細設定画面14 50 【0080】とのジェスチャー認識画面135では、モ

0 をアクティブウィンドウ 固配上に重ねて表示し、ユー ザの選択操作に応じた各種詳細設定処理及びマスク選択 設定処理を行う。

[0075] 実際上、詳細設定回面140においてはデ フォルトとして「ジェスチャー設定」 表示部142が最 前表示されるようになされており、ユーザの手の動きを 操作中一4の矢印キーに対応させる「矢印キー(Curso r) 」項目143、ジョグダイヤル24に対応させる 「ジョグダイヤル(Jog Dial)」項目144、又はイン 【0069】またジェスチャー図徴表示エリア108の 10 ターネットにおける♥ebページのページ港り操作に対 応させる「インターネット(Internet)」項目145の 中から「ジョグダイヤル」項目144がクリックされ、 「マスクをかける」項目148又は「マスクをかけな い」項目147のうち「マスクをかける」項目146が クリックされると、CPU50はユーザのジェスチャー をジョグダイヤル24の動きに対応させるジョグダイヤ ルモードに設定すると共に、ジェスチャー認識表示エリ ア108以外の画像領域をマスク処理して当該ジェスチ ャー認識表示エリア108における画像データのみを取 毎に黒色のライン表示(図示せず)がなれており、これ 20 得し、当該取得した圓像データに基づいてユーザの手の 助きの移動方向を判断するマスクモードに設定する。

【0078】生たCPU50は、「マスクをかけない」 項目147がクリックされた場合は、ジェスティー認識 長示エリア I O B 以外の面像領域をマスク処理するとと はなく、人力回復全てから回復データを取得し、当政取 得した運像データに蓄づいてユーザの手の助きの参助方 向を判断するノーマスクモードに設定するようになされ ている。・

【0077】因みにCPU50は、「矢印キー」項目1 展示部108B、ジョグダイヤル24がユーザから見て 30 43がクリックされると、ユーザのジェステャーを操作 キー4の矢印キーに対応させるカーソルモードに設定す ると共化、ジョグダイヤルモードのジェスチャー認識面 囿100とは変わって図10亿示すようなカーソルモー ドに対応したジェスチャー既畿画面 130 を表示する。 【0078】 このジェステャー 罫議園面130では、モ ード表示部IOBの「CURSOR」に対応して、ジョ ギダイヤルモードにおける钾圧操作表示部108A、キ ャンセル操作表示部108B、回動操作表示部108C 及び回動操作表示部108Dに変えて、左右上下に対応 CCDカメラ8で基係し、その結果得られる入力回像を 40 した矢印キーをそれぞれ示す方向表示部131A~13 1 Dが表示されることにより、ユーザの字の動作の移動 方向が矢印キー(カーソル)に対応付けられていること をユーザに対して通知するようになされている。

【0079】同様にCPU50は、「インターネット」 項目145がクリックされると、ユーザのジェステャー をWebページの「進む」、「戻す」ボタンに対応させ るインターネットモードに設定すると共に、図11に示 すようなインターネットモードに対応したジェスチャー 認識画面135を表示する。

ード表示部109の「INTERNET」に対応して、" 「BACK」及び「NEXT」で表示されたページ操作 表示部136A及び138Bが表示されると共に、上下 のスクロール方向に対応したスクロール方向設示部13 7A及び137Bが表示されるととにより、ユーザの手 のお助方向がΨ e b ページのページ担り操作やスクロー ル操作に対応付けられていることをユーザに対して通知 するようになされている。

【0081】ところで、詳細設定画面140において 「エフェクトの設定」表示部149がクリックされる と、CPU50は図10に示すように「エフェクトの段・ 定」表示部14日を基前に表示する。

[0082] そしてCPU50は、「エフェクトの設 定」表示部149において、ユーザのジェステャを認識 したときにジェスチャー認識表示エリア108のターゲ ット107A~107 [を用いてアニメーションを表示 するための「アニメーションを表示する」項目163、 及びジェスティを認識したときに効果者を発生するため の「効果音を有効にする」項目154にチェックマーク たときにアニメーションを表示し、同時に所定の効果管 を発生させるように設定するようになされている。

【0083】続いて、「認識レベル」表示部150ガユ ーザによってクリックされると、CPU50は図13に 示すように「認識レベル」表示部150を最前に表示す る。CPU50は、「認識レベル」表示部150におい て、ユーザの手の動きの移助方向を判断するときの手の 振れ具合を調整枠156の中の調整パー157によって 「小さい」から「大さい」までの範囲内で設定する。

【0084】 この場合、手の振れ具合を「小さい」方に 30 【0083】 ステップSP12においてCPU50は、 設定すればする程、小さな手の動きで移動方向を判断す ることができるが誤認識の確率も高くなり、手の振れ具 合を「大きい」方に段定すればする程、テを大きく動か さなければ移動方向を判断することは出来ないが興認識 の確率は低くなる。従って、ユーザは好みに合わせて語 徴レベルを設定することができるので、操作性を高めて 使い於手を一段と向上させることが可能となる。

[0085]また、「ウィンドウ表示モード」表示部1 48がユーザによってクリックされると、CPU50は 48を長前に表示する。

【0086】そしてCPU50は、「ウィンドウ表示モ ード」表示部148において、「常にウィンドウを最前 に表示する」項目159にチェックマークが付けられる と、ジェスチャー認識画面100が他のウィンドウに隠 されてしまうことがないように常に長前に表示するよう に設定するようになされている。

【0087】なお、「カメラ鏡画設定」表示部151が ユーザによってクリックされると、CPU50は図15. に示すように「カメラ皖面設定」表示部151を長前に 50 されている。

表示する。

[0088]そしてCPU50は、「カメラ錦面設定」 表示部151において、「錠面表示解除」項目161に チニックマークが付けられないことにより、CCDカメ ラ8で自分自身を提像したときにジェステャー認識画面 100に表示される入力関係が鏡面表示となるように設 定するようになされている。

14

【0088】 とのようにしてユーザは、好みに合わせて 各種詳細設定処理及びマスク連択設定処理を行うにとが 10 てきる。

【0090】ステップSP4においてCPU50は、ス テップSP2においてCCDカメラ8から取り込んた入 力画像に対してジョグダイヤルモードに対応した所定の マスク形状でなるマスク画像を用いてマスク処理を行 い、次のサブルーチンSRT2に移る。·

[0081] この場合CPU50は、実際上、図18に 示すようにジェスチャー協議画面100(図7)におけ るシェスチャー認識展示エリア106に対応し、当畝シ エスティー路段表示エリア106だけを残すように途蔽 が付けられると、ユーザの手の動きの移動方向を認識し 20 領域164A及び非選磁模域184Bが形成されたマス ク形状のマスク画像164を用い、当該マスク画像16 4を入力面像に重ねて合成するととにより、入力画像の うちシェスチャー認識表示エリア106に対応する領域 だけからユーザの手の動きに関する画像データを取得し 得るようになされている。

> 【0082】図17に示すように、サブルーチンSRT 2のステップSP11においてCPU50は、取り込ん た入力画像を16画景×16画業でなる複数のマクロブ ロックに分割し、次のステップSP12に移る。

各マクロプロックにおける前フレームとの輝度レベルの 変化に基づいてマクロブロック毎の動きベクトルを算出 し、次のステップSP13に移る。

【0094】ステップSP13においてCPU50は、 同一方向の動きベクトルを持つマクロプロックを築めて 動き領域を昇出し、次のステップSP14に移る。

【0095】Cの場合、CPU50は入力画像をマスク 画像184を用いてマスク処理を行っているので、入力 **画像のうちシェステャー認能表示エリア10 Bに該当す** 図14に示すように「ウィンドウ表示モード」表示部1 40 る領域だけから得られるマクロブロックだけがデータ処 運対象となり、データ処理量としては必要最小限で済む ようになされている。

> [0086] すなわちCPU50はノーマスクモードの 場合と間様に入力画像の全マクロブロックをデータ処理 するが、実際にはマスク処理されているのでジェスチャ 一認識表示エリア108に該当する領域だけからマクロ プロックの画像データを得ることになり、その結果マス ク画像184を用いた場合でもノーマスクモードと同様 のデータ処理方法でデータ処理量を低減し得るようにな

(9)

【00日7】ステップSP14においてCPU50は、 ステップSP13で算出した動き領域が入力回復の中に 存在しているか否かを判定する。ことで否定結果が得ら れると、とのととは同一方向の助きベクトルを持つマク ロブロックの集合体である助き領域が入力画像の中には 存在していないことを表しており、このときCPU50 はステップSP17に移って次のフレームにおけるステ ップSP11以降の処理を繰り返す。

【0098】これに対してステップSP14で肯定結果 が得られると、とのととは同一方向の助きベクトルを持 10 【0 【0 】 0 7】 図 1 8 に示すように、サブルーチンSRT つマクロブロックの集合体である助き領域が入力回像の 中に存在しているととを表じており、とのときCPU6 Oは次のステップSP15に移る。

[0098]ステップSP15においてCPU50は、 動き領域が所定の大きさ以上であるか否かを判定する。 しこで否定結果が得られると、動き領域が所定の大きさ 以上ではなく、すなわち例えば手の平領域とは判断し得 ないととを表しており、このときCPU50はステップ SPI7に移って次のフレームにおけるステップSP1 1以降の処理を繰り返す。

【0100】とれに対してステップSP15で肯定結果 が得られると、とのととは動き領域が所定の大きさ以上 すなわち手の平領域であると判断することができること を表しており、このときCPU50は次のステップSP 16に移る。

【0101】ステップSP16においてCPU50は、 動き領域全体の座標値に基づいて当該動き領域の重心位 覆を算出した役、当該重心位置に対して垂直方向上方に 相当する動き領域の上端座標位屋を検出し、とれを手の 指先に相当する重心上部位置として取得するととによ り、サブルーチンSRT2における手の位置情報に関す る取得処理手順を終了し、ルーチンRTIの次のサブル ーテンSRT3へ移る。

[0102] 例えばCPU50は、図18に示すように 取得した重心上部位置に所定形状のポインタ110を表 示すると共化、当該ポインタ110を含みユーザの子の 平領域全体に従って囲んだ認識枠109をジェステャー 促職表示エリア106にオーバーラップ表示する。

【0103】この場合、ジェスチャー認識表示エリア1 されていないが、脱明の便宜上表示していないだけであ り、実際には全て表示されている。

[0104] CCでCPU50は、認識枠108を1ビ クセル幅で白色表示し、各ターゲット107A~107 I と同様の形状及びサイズで形成したポインタ110を Iピクセル帽のポインタ枠110Fで白色表示すると共 に、その内部を赤色表示するようになされている。

【0105】とれによりCPUā0は、各ターゲット1 07A~107 [における枠部分107AF~107] Fの赤白表示と、ポインタ110におけるポインタ枠1 50 戻って上述の処理を繰り返す。

10Fの白色表示とによって、各ターゲット107A~ I 0 7 I とボインタ 1 1 0 とをユーザに対して明確に区 別させるようになされている。

【0 1 0 8】なおC P U 5 0 は、矢印 D 方向に示すユー ザの手の動きに応じて認識枠109及びポインタ110 を連動して下から上へ移動させながら表示するようにな されており、とれにより認識過程においてユーザの手の 動きを追っていることをユーザに対して視覚的に認識さ せるようになされている。

3のステップSP21においてCPU50は、RAM5 3を用いてリングパッファ状に格納された現フレーム と、当該現フレームに関り合う前フレームとの階接フレ 一人間における重心上部位屋の座標値の差分に基づいて 移助距離を算出し、次のステップSP22に移る、

【0108】ステップSP22においてCPU50は、 ステップSP21で算出した階接フレーム間の移動距離 が所定の上限関値以下であるか否かを判定する。とこで 否定結果が得られると、このととは前フレームの指先を 20 示す位置から現フレームの指先を示す位置までの距離が 極端に離れ過ぎていることにより、手の助きを認識する ためのデータとして移動距離が不適切であることを接し ており、このときCPU50は次のステップSP23に

[0109]ステップSP23においてCPU50は、 隣接フレーム間の移動距離をデータとして使用すること が不適切であるので、ステップSP24以降で行う移動 方向の検出を停止し、ルーチンRT1(図5)のステッ プSP2に戻って上述の処理を繰り返す。

【0110】とれに対してステップSP22で肯定絃果 30 が得られると、このことは前フレームの指先を示す位置 から現フレームの指先を示す位置までの暗離が極端に離 れ過ぎておらず、手の動きを認識するためのデータとし て移動距離が適切であるととを表しており、とのときC PU50は次のステップSP24に容る。

【0111】ステップSP24においてCPU50は、 図20に示すようにリングパッファ状に順次格納された 現フレームの指先を示す重心上部位置の座標値と、所定 範囲の過去数フレームの中から通ばれた任意の過去フレ 06の各ターゲット107A~1071等は図面中表示 40 - 一ムの指先を示する心上部位置の應標値との差分が最大 長さとなるものを最大移動理解として算出し、当該最大 移動距離が所定の下限降値よりも大きいか否かを判定す

> 【0112】ことで否定結果が得られると、とのことは 複数フレームに使る入力画像の状態連移に基づく最大移 助田謐が所定の下限陸値よりも小さいこと、すなわち手 の動きとして認識するに傾しない程度でしか動いていな いととを表しており、このときCPU50は当路最大移 動距離を駆<equation-block>処理対象から除外し、ステップSP21に

(10)

e, managers coulty

17

【0113】これに対してステップSP24で肯定結果 が得られると、とのことは最大移動距離が所定の下風闘 値よりも大きく、確実に手が左右又は上下に移動したと 駆められることを表しており、このときCPU50は次 のステップSP25に移る。

【0114】ステップSP25においてCPU50は、 現フレームの指先を示す重心上部位置と最大移動距離を 算出したときに用いられていた過去フレームの指先を示 す重心上部位置との容動ベクトルに基づいて手の動きの 移動方向(右方向、左方向、上方向又は下方向)を判断 10 し、ルーテンRT1(図5)のステップSP5に移る。

【0115】ステップSP5においてCPU50は、最 大移動距離及び当該最大移動屈離の移動方向を検出した ので、当該検出した手の平領域全体の現フレームの画案 データと前フレームの画素データとの座標値における単 位時間当たりの移動量に基づいて当該検出した手の平韻 概全体の助き遠原が所定の速度を超えているか否かを判 定する。

【0116】ことで否定結果が得られると、このととは ていない、すなわち比較的遅く助いているので実際化は 手の平領域ではなく蘇領域である可能性があると判断 し、再度ステップSP2に戻って上述の処理を繰り返 重。

【0117】 これに対してステップSP5で肯定結果が 得られると、このことは検出した手の平領域全体の動き 速度が所定の速度を超えている、すなわち比較的速く助 いているので手の平領域である可能性が一段と高いと判 断し、次のステップSP8に移る。

【0118】 このようにCPU50は、同一フレーAの 30 入力回像に手の平領域と思われる候補が2つ以上存在し たときに、手の平領域と顔便城とそ一段と正確に判別し 得るようになされている。

【0119】ステップSP8においてCPU50は、サ イパージェスティープログラムに基づいて認識した手の" 動きの移動方向をジョグダイヤル用のAP! (Applicat ionProgramming Interface)を介してジョグダイヤル サーバープログラムに供給すると共に、ユーザの手の移 助方向 (ジェステャー) をノートパソコン 1 がどのよう に認識したのかを示す認識結果を、ジェスチャー認識回 40 面100にビジュアルフィードバック表示し、次のステ ップSP7に移る。

[0120]例えばCPU50は、図21に示すよう に、ジェスティー認識画面100のジェスティー認識表 示エリア106におけるターゲット107F、107 G、107C、107H、107 I を当款ターゲット1 O7 Lの位置する下方からターゲット107Fの位置す る上方に向かって(矢印B方向)赤色で順番に交互表示 する(図中では現在ターゲット107日が赤色表示され ている〉ことにより、ユーザの手の動きの移動方向に対 50 (1-4) 第1の実施の形態における動作及び効果

する認識結果をユーザに対して視覚的に認識させるよう になされている。

【0121】 ここでAPIとは、OSがアプリケーショ . ンソフトウェアに対して公開しているプログラムインタ 一フェースであり、アプリケーションソフトウェアは筌 本的に全ての処理を当散APIを経由して行うようにな されている。因みに、現在一般的なOSのAPIは、関 徴の形式をとっており、アプリケーションソフトウェア からは適当な引数(パラメータ)を指定してAPIの間 数を呼び出すようになされている。

【0122】因みにCPU50は、ジョグダイヤル24 の助作結果とサイバージェスチャープログラムに基づく 手の動きの移動方向の認識結果を同一の入力形式で取り 込み、禁用のジョグダイヤル用のAPIを介してジョグ ダイヤルサーバープログラムに供給するようになされて おり、これによりソフトウェア的な処理を簡素化し得る ようになされている。

[0.123] ステップSP7においてCPU50は、ユ ーザの手を助きの移動方向を認識した役、当該手の動き 検出した手の平領場全体の動き速度が所定の速度を超え 20 の移動方向に応じた所定のコマンドをジョグダイヤルサ ーバープログラムからアプリケーションソフトウェアに 供給して所定の処理を実行し、再度ステップSP2に戻 って上述の処理を禁り返す。

[0124] なおCPU50は、このとを認識結果に応 じた所定の処理を実行中であるので、その勤きの認識直 後については散フレーム分の入力圏像に対してジェスチ + 一郎融処理を実行しないようになされている。

[0125] とのようにノートパソコン1のCPU50 は、入力画像に対してマスク処理を施すことにより、ユ ーザの手の動きの移動方向を認識するために必要なジェ ステャー認能表示エリア108に対応する領域から得た 画像データだけを基にユーザの手の動きを正確に認識す ることができ、当眩眩眩枯果に応じた所定のコマンドを ジョグダイヤルサーバープログラムを介してアプリケー ションソフトウェアに供給し、当該アプリケーションゾ フトウェアに籌づくアクティブウィンドウ画面上でコマ ンドに応じた肝定の回旋送り動作を実行し得るようにな されている。

【0128】実際上ノートパソコン1のCPU50は、 ジェスティーが下方から上方への手の動きであると認識 した場合、ジェステャー認識画面100の背景に表示さ れているアクティブウィンドウ画画の静止画を!枚分だ け送り造めるようになされている。

【0127】 このようにユーザは、ジョグダイヤル24 を直接操作するととなく、議僚部11のCCDカメラ8 に手をかざして動かすだけで、ジェスチャー図論面面 1 00の背景に表示されているアクティブウィンドウ国面 の静止画を画像送りすることができる。

[0128]

(11)

n' iumumaia a antitu

以上の構成において、ノートバソコン1のCPU50 は、表示部3の正面に位置するユーザを振像部11のC CDカメラ8で撮像し、その結果得られる入力國像を取 り込み、マスク画像 164を用いてジェステャー認識の ために必要なジェスチャー認識表示エリア106の領域 だけを残すようにマスク処理を施す。

[0129]とれによりCPU50は、入力関係の中か ち手の動きを認識するために必要となる画像データ以外 の例えば肘部分や他の部分の回像データを取得すること が無くなり、この結果、誤認識をすることを未然に防止 10 覧、画像の選受信等の多種に及ぶデータ通信を実行し得 することができる。

【0130】すなわちCPU50は、図18に示したよ うにジェスチャー即職表示エリア106の能方向に沿っ てユーザの字が動かされた場合、肘部分の動きに関する **画像データがジェスチャー認識表示エリア106の様方** 向の領域から随み出されるととはないことにより、ユー ザのジェスチャを一段と正確に認識してユーザ所望の換 作を正確かつ確実に実行することができる。

【0131】またCPU50は、マスクモードでマスク に相当する領域だけから手の動きを認識するために必要 な回復データを結果的に取得するととになり、ノーマス クモードと比較して特別な方法でジェスティー認識表示 エリア108に相当する領域から画像データを取得して いるわけではないので、マスクモード及びノーマスクモ ードにおいてもデータ処理学法を変えることなく、ジェ ステャー四歳処理のデータ処理量を低減して正確な認識 結果を短時間で検出することができる。。

【0132】以上の襟成によれば、ノートパソコン1は 164でマスク処理することにより、手の勤さを認識す るために必要となる画像データだけを効率良く取得し、 一段と正確にジェスチャーを認識することができる。

【0133】とれによりCPU50は、ユーザの手の動 きに対応したコマンドを認識し、当該コマンドに対応す る所定のページ送り動作を正確かつ確実に実行するとと ができ、かくしてユーザに対して簡単なジェステャー動 作を行わせるだけで確実にジェスチャー動作に応じた所 定の処理を実行することができる。

【0 134】(2) 第2の実施の形態

(2-1)ネットワークシステムの全体構成

図22において、200は全体として本発明を適用した 携帯電話機MS3が接続されているネットワークシステ ムを示し、通信サービスの提供エリアを所望の大きさに 分割したセル内にそれぞれ固定無線局である基地局CS 1~CS4が設置されている。

[0135] Cれちの基地周CS1~CS4には、診動 無意局である抗帯情報端末MS1及びMS2やカメラ付 ディジタル携帯電器機MS 8及びMS 4が例えばW-C

呼ばれる符号分割多元接続方式によって無線接続される ようになされており、2 [GHz] の周波数帯域を使用して 最大2 [Mops]のデータ転送速度で大容量データを高速に データ通信し得るようになされている。

【0136】とのように携帯情報端末MSI及びMS2 やカメラ付ディジタル携帯電話機MS3及びMS4は、 W-CDMA方式によって大容量データを高速にデータ 遺信し得るようになされていることにより、音声通話だ けでなく電子メールの送受信、簡易ホームページの関 るようになされている。

[0137] 忠た禁地局CS1~CS4は、有贔固諒を 介して公衆回線網INWに接続されており、当該公衆回 緑網 I NWにはインターネット I T Nや、図示しない多 くの加入安有線端末、コンピュータネットワーク及び企 農内ネットワーク等が接続されている。

【0138】公衆回標網INWには、インターネットサ ービスプロバイダのアクセスサーバA Sも接続されてお り、当該アクセスサーバA Sには当該インターネットサ 処理を施した場合、ジェスチャー図的表示エリア 106 ZD ービスプロバイダが保存するコンテンツサーバTSが接 続されている。

> 【0139】とのコンテンツサーバTSは、加入者育誤 端末や接幕情報端末MS1、MS2及びカメラ付ディジ タル携帯電話機MS3、MS4からの要求に応じて例え ば簡易ホームページ等のコンテンツを例えばコンパクト HTML (Hyper Text Markup Language) 形式のファイ ルとして提供するようになされている。

[0140]ととるでインターネットITNには、多数 のWWWサーバWSI~WSnが接続され、TCP/I CCDカメラBで提像した入力画像に対してマスク回像 30 Pプロトコルに従って加入者高線端末や携帯情報端末M S1、MS2及びカメラ付ディジタル携帯電話機MS 3、MS4からWWWサーバWS1~WSnに対してア クセスし得るようになされている。

【0141】因みに携帯情報端末MS1、MS2及びカ メラ付ディジタル携帯電話機MS3、MS4は、図示し ない基地局CS1~CS4までを2 [Maps] の簡易トラ ンスポートプロトコルで逓信し、当該×車角CS I ~C S4からインターネットITNを介してWWサーバW SI~WSnまでをTCP/IPプロトコルで通信する 40 ようになされている。

【0 1 4 2 】 たお管理制御装置MCUは、公衆回線網 I NWを介して加入者有線端末や携帯情報端末MS1、M S2及びカメラ付ディシタル携帯電話後MS3、MS4 に接続されており、当該加入岩有線端末や携帯情報端末 MS 1、MS 2及びカメラ付ディジタル携帯電話後MS 3、MS 4 に対する認証処理や課金処理等を行うように なされている。

[0143]

(2-2)カメラ付ディジタル携帯電話機の外観構成 DMA(Wideband-Code Division Multiple Access)と 50 次に本発明を適用したカメラ付ディジタル携帯電話機M

S3の外職様成化ついて説明する。図23に示すように カメラ付ディジェル携帯電話徴MS3は、中央のヒンジ 部211を境に表示部212と本体213とに分けられ ており、当該ヒンジ部211を介して折り最み可能に形 成されている。

【0144】表示部212には、上端左部に送受信用の アンテナ214か引出し及び収納可能な状態に取り付け られており、当該アンテナ214を介して基地局CS3 との間で解波を送受信するようになされている。

180度の角度範囲で回動自在なカメラ部215が設け られており、当該カメラ部215のCCDカメラ216 によって所望の提修対象を接供し得るようになされてい

【0148】 ととで表示部212は、カメラ部215が ユーザによってほぼ180度回動されて位置決めされた 場合、図24に示すように当該カメラ部215の背面側 中央に設けられたスピーカ217が正面側に位置すると とになり、とれにより通常の音声通話状態に切り換わる ようになされている。

【0147】さらに終示部212には、その正面に被晶 ディスプレイ218が設けられており、電波の受信状 態、電池残骸、電話機として登録されている相手先名や 電話音号及び発信履歴等の他、電子メールの内容、簡易 ホームページ、カメラ部215のCCDカメラ218で 添像した画像を表示し得るようになされている。

【0148】一方、本体213には、その表面に「0」 及び電源キー、クリアキー及び電子メールキー等の操作 いて各種指示を入力し得るようになされている。

[0148] 真た本体213には、操作ギー218の下 部にメモボタン220やマイクロフォン221が設けら れており、当該メモボタン220によって通話中の相学 の音声を録音し得ると共に、マイクロフォン221によ って遠話時のユーザの音声を集音するようになされてい ō.

【0150】さらに本体213には、操作キー218の 上部に回動自在なジョグダイヤル222が当該本体21 3の表面から使かに突出した状態で設け等られており、 当該ジョグダイヤル222に対する回覧操作に応じて液 語ディスプレイ218 に表示されているな話機リストや 電子メールのスクロール動作、簡易ホームページのペー シ捲り動作及び画像の送り動作等の後々の動作を実行す るようになされている。

【0151】例えば本体213は、ユーザによるジョグ ダイヤル222の回動操作に応じて被晶ディスプレイ2 18に表示された電話張リストの複数の電話番号の中か 6所望の電話番号が選択され、当該ジョグダイヤル22 2 が本体2 1 3 の内部方向に押圧されると、選択された 50 1を介して互いに接続されて構成されている。

促結合号を確定して当該電話番号に対して自動的に発呼 処理を行うようになされている。

[0152]なお本体213は、背面側に図示しないパ ッテリバックが採収されており、琵琶及び電源キーがオ ン状態になると、当該バッテリバックから各回路部に対 して電力が供給されて動作可能な状態に超動する。

【0153】ところで本体213には、当駐本体213 の左側面上部に抜整自在なメモリスティック(ソニー (株) 商標) 223を挿着するためのメモリスティック 【0145】また表示部212には、上端中央部にほぼ 10 スロット224が設けられており、メモボタン220が 押下されるとメモリスティック223に通話中の相手の 音声を記録したり、ユーザの操作に応じて電子メール、 簡易ホームページ、CCDカメラ216で提像した回像 を配録し得るようになされている。

[0154] ここでメモリスティック223は、本願出 風人であるソニー株式会社によって開発されたフラッシ ュメモリカードの一種である。とのメモリスティック2 23は、縦21.5×横50×厚さ2.8[m] の小型荷型形状の プラスチックケース内に電気的に書換えや消去が可能な 20 不振発性メモリであるEEPROM (Electrically Era sable and Programmable Read Only Memory)の一程で あるフラッシュメモリ素子を格納したものであり、10 ピン端子を介して國像や音声、音楽等の名種データの書 き込み及び読み出しが可能となっている。

[0165] またメモリスティック223は、大容量化 等による内蔵フラッシュメモリの仕様変更に対しても、 使用する機器で互換性を確保するととができる独自のシ リアルプロトコルを採用し、最大審込速度1.5[MB/S]、 最大読出速度2.45[MB/S]の高速性能を実現していると共 キー219が設けられており、当該操作キー219を用 30 に、誤消去防止スイッテを設けて高い信頼性を確保して いる.

> 【O 156】従ってカメラ付ディジタル抗禁電話摄MS 3は、このようなメモリスティック223を探査可能に 様成されているために、当該メモリスティック223を 介して他の電子機器との間でデータの共存化を図ること ができるようになされている。

[0157]

(2-3) カメラ付ディジタル携帯電話機の回路構成 図25に示すように、カメラ付ディジタル携帯電話機M 40 S3は、表示部212及び本体213の各部を続指的に 制御するようになされた主制御部260に対して、電源 回路部251、操作入力制御部252、画像エンコーダ 253、カメラインターフェース部254、LCD (Li quid Crystal Display) 制包部255, 画像デコーダ2 58、多重分配部257、記録再生部282、空復論回 路部258及び音戸コーデック259がメインパス26 0を介して互いに接続されると共に、回像エンコーダ2 53、圓泉デコーダ258、多量分階部257、変復調 回路部258及び音声コーデック258が同期バス28

(15)

【0188】さらに上述の第1及び第2の実施の形態に おいては、CPU50及び主制御部250がHDD67 のハードディスクやROMに予め格納されたサイバージ ェステャープログラムに基づいて入力画像をマスク処理 してユーザの動作を認識するようにじた場合について述 べたが、本発明はこれに履らず、サイバージェスチャー プログラムが格納されたプログラム格納媒体をノートバ ソコン L 及びカメラ付ディジタル携帯電話機MS 3 にイ ンストールすることにより、上述のユーザの動作を認識 するようにしても良い。

【0189】とのように上述した一道の処理を宗行する サイバージェスチャープログラムをノートパソコン1及 びカメラ付ディジタル携帯電話機MS 3 にインストール し、当該ノートパソコン1及びカメラ付ディジタル携帯 電話機MS3にインストールにおいて実行可能な状態に するために用いられるプログラム格納媒体としては、例 えばフロッピーディスク、CD-ROM (Compact Disc -Read Only Memory). DVD (Digital Versatile Dis c) 等のバッケージメディアのみならず、サイバージェ スチャープログラムが一時的もしくは永続的に格納され 20 【図 11】インターネットモードのジェスチャー認識回 る半導体メモリや磁気ディスク等で実現しても良い。ま た、これらプログラム格納媒体にサイバージェステャー プログラムを格納する学段としては、ローカルエリアネ ットワークやインターネット、ディジタル衛生放送等の 存線及び無線通信媒体を利用しても良く、ルータやモデ ム等の各種通信インターフェースを介して格納するよう 化しても良い。

【0190】さらに上述の第1及び第2の実施の形態に おいては、孫侯宇段として表示部3と一体形成された提 像部11におけるCCDカメラ8で揺倒した入力画像を 30 【図16】ジョグダイヤルモードに対応したマスク画像 取り込むようにした場合について述べたが、本発明はと れに限らず、ノートパソコン1とは別個の他の苞々の掻 僚手段によって揺像した入力関係をIEEEI394端 子28年を介して取り込むようにしても良い。

【0191】さらに上述の第1及び第2の実施の形態に おいては、本発明の情報処理芸聞としてノートバソコン。 1 及びカメラ付ディジタル携帯電話機MS3に連用する ようにした場合について述べたが、鉄帯情報端末MSI 及びMS2等の他の程々の情報処理装置に適用するよう にしても良い。

[0182]

[発明の効果] 上述のように本無明によれば、提像手段 によって認識対象を提供するととにより得られた回像に おける所定領域の画像データを特定し、当該所定領域の 国能データにのみ善づいて認識対象の助作を認識するよ うにしたことにより、認識対象の動作を認識する際に必 長な所定領域の画像データだけを用いて認識対象の動作 を認識することができるので、誤認識を低減すると共に 一段と認識精度を向上させてとができる。

【図面の簡単な説明】

[図1] 本発明の第1の完旋の形態におけるノートブッ ク型パーソナルコンピュータの全体構成を示す略認的鮮 視図である。

【図2】本体の左側面の梯成を示す路線図である。

【図3】本体の後側面及び底面の構成を示す路線図であ

【図4】ノートブック型パーソナルコンピュータの回路 構成を示すプロック図である.

【図5】シェステャー駆殺処理手順を示すフローチャー 10 トである。

[図8] アクティブウィンドウ圓面上に重ねて表示され たジェスチャー認識画面を示す略線図である。

【図7】ジェステャー認識順面の構成を示す路線図であ

【図8】ターゲットの構成を示す略線図である。

【図8】「ジェスチャー選択」表示部が最前表示された 詳細設定画面を示す略線図である。

【図10】カーソルモードのジェステャー図絵画面をを 示す略線図である。

面をを示す路線図である。

【図12】「エフェクトの設定」表示部が長前表示され た詳細設定圓面を示す略稳図である。

【図13】「認識レベル」表示部が最前表示された詳細 設定画面を示す略線図である。

【図14】「ウィンドウ表示モード」表示部が長前表示 された詳細設定面面を示す略線図である。

. 【図15】「カメラ銭面設定」表示部が最前表示された 詳細設定画面を示す路線図である。

のマスク形状を示す路線図である。

【図17】手の位置情報に関する取得処理手順を示すフ ローチャートである。

【図18】 名心上部位置に対応したポインタ及び翻鎖枠 を示す時間図である。

【図19】ジェスティ動作に関する判断処理学順を示す フローテャートである。

【図20】基大移動距離の算出の説明に供する略線図で ある。

40 【図21】ビジュアルフィードバック表示の説明に供す る略様図である。

【図22】第2の実施の形態におけるネットワークシス テムの全体構成を示す路線圏である。

【図23】カメラ付ディジタル携帯電話機の外観構成を 示す暗点的評視図である。

【図24】カメラ部を回動したときの表示部を示す略線 的斜視圏である。

【図25】カメラ付ディジタル携帯電話機の回路構成を 示すブロック図である。

50 【図26】他の実施の形態におけるマスク回像のマスク

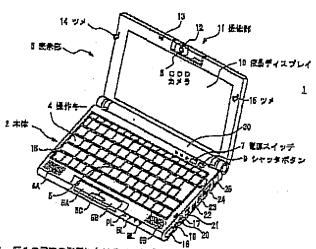
30 .

29 形状(1)を示す路線図である。

[図27]他の実施の形態におけるマスク面像のマスク 形状(2)を示す略縁図である。

【符号の説明】

1……ノートブック型パーソナルコンピュータ、2、2 13……本体、3、212……表示部、4、219…… 操作キー、8、216……CCDカメラ、10、218 ……液最ディスプレイ、11……摄像部、24、222* 



[図3]

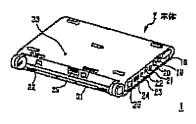
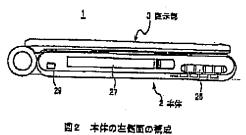


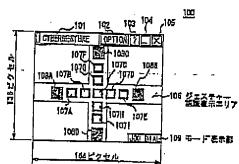
図3 学学の発剤値至び底面の構成

図 1 第1の実施の形態におけるノートブック型パーソナルコンピュータの全体構成

[図2]



【図7】



[图16]

164

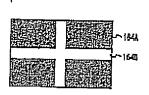


図7 ジェステャー部放函室の核成

図 1 6 ジョグダイヤルモードに対応したマスク回旋の マスク記状

(IJ)

【0158】電源回路部251は、ユーザの操作により 終語及び電纜キーがオン状態にされると、バッテリバッ クから各部に対して電力を供給するととによりカメラ付 ティジタル携帯電話機MS3を動作可能な状態に起動す **ప్**,

【0159】カメラ付ディジタル携帯電話振MS3は、 CPU、ROM及びRAM等でなる主制衡部250の制 何に基づいて、 皆声通話モード時にマイクロフェン22 1で祭音した音声信号を音声コーデック258によって ディジタル音声データに空換し、とれを変復調回路部2 10 58でスペクトラム拡散処理し、送受信回路部282で ディジタルアナログ変換処理及び周波散変換処理を施し た役にアンテナ214を介して送信する。

【01B0】またカメラ付ディジタル携帯電話機MS3 は、音声通話モード時にアンテナ214で受信した受信 信号を増幅して周波数整換処理及びアナログディジタル 変換処理を施し、変復調回路部258でスペクトラム逆 拡散処理し、音声コーデック258によってアナログ音 声信号に交換した後、これをスピーカ217を介して出 力する。

【0181】さらにカメラ付ディジタル抗帯電賠機MS 3は、データ通信モード時に電子メールを送信する場 合、操作キー218及びジョグダイヤル222の操作に よって入力された電子メールのテキストデータを操作入 力制御部252を介して主制御部250に送出する。

【0162】主制御部250は、テキストデータを変復 **闕回路部258でスペクトラム拡散処理し、送受信回路** 部262でディジタルアナログ変換処理及び周波数変換 処理を施した後にアンテナ214を介して基地局CS3 〈図17〉へ送信する。

【0183】とれに対してカメラ付ディジタル携帯電話 機MS3は、データ連備モード時に電子メールを受信す る場合、アンテナ214を介して基地局CS3から受信 した受信信号を受後瞬回降部258でスペクトラム遊鉱 徴処理して元のテキストデータを復元した後、LCD制 御部255を介して液晶ディスプレイ218に電子メー ルとして表示する。

【0164】との後カメラ付ディジタル携帯電話展MS 3は、ユーザの操作に応じて受信した電子メールを記録 再生部262を介してメモリスティック223に記録す 40 クされた音声として出力する。 るととも可能である。

【0165】一方カメラ付ディジタル携帯電路機MS3 は、データ通信モード時に回像データを送信する場合、 CCDカメラ218で提像された画像データをカメライ ンターフェース部254を介して関係エンコーダ253 に供給する。

【0166】因みにカメラ付ディジタル携帯電話機MS 3は、圓像データを送信しない場合には、CCDカメラ 2 I Bで鎌嫁した画像データをカメラインターフェース レイ218に直接表示することも可能である。

【0167】画像エンコーダ253は、CCDカメラ2 16から供給された回像データを例えばMPEG (Movi g Picture Experts Group)2やMPEG4等の所定の 符号化方式によって圧縮符号化するととにより符号化画 **像データに変換し、これを多重分離部257に送出す**

【0188】とのとき同時にカメラ付ディジタル携帯電 話媒MS3は、CCDカメラ218で操像中にマイクロ フォン221で集合した審庫を音声コーデック258を 介してディジタルの音声データとして多重分配部257 に送出する。

【0169】多重分前部257は、 圓像エンコーダ25 3から供給された符号化画像データと音声コーデック2 5 9 から供給された音声データとを所定の方式で多量化 し、その結果得られる多重化データを空復調回路部2.5 8でスペクトラム拡散処理し、送受信回路部262でデ ィジタルアナログ変換処理及び周旋数変換処理を施した 後にアンテナ214を介して送信する。

20 【0170】とれに対してカメラ付ディジタル携帯電話 擬MS3は、データ通信モード時に例えば簡晶ホームペ ーシ等の画像データを受信する場合、アンテナ214を 介して基地局OS3から受信した受信信号を交復調回路 部258でスペクトラム地拡散処理し、その結果得られ る多重化データを多重分離部257に送出する。

[0171] 多葉分離部257は、多類化データを分離 するととにより符号化画像データと音声データとに分し け、同期バス281を介して当該符号化画像データを回 **像デコーダ255に供給すると共に当該音声データを音** 30 声コーデック259に供給する。

[0172] 画像デコーダ256は、符号化画像データ そMPEG2やMPEG4等の所定の符号化方式に対応 した復号化方式でデコードすることにより再生固億デー タを生成し、CれをLCD制御部255を介して被品デ ィスプレイ218に、例えば簡易ホームページにリンク された画像として表示する。

[0173]とのとき同時に音声コーデック25日は、 音声データをアナログ音声信号に変換した後、これをス ビーカ217を介して、例えば簡島ホームページにリン

【0174】との場合も電子メールの場合と同様にカメ ラ付ティジタル携帯電話機MSSは、受信した簡易ホー ムベージの関係データをユーザの操作により配録再生部 282を介してメモリスティック223に記録するとと が可能である。

【0175】かかる構成に加えてカメラ付ディシタル挠 帯電話機MS3は、主制御部250のROMに第1の実 旋の形態と同様のサイバージェステャープログラム及び ジョグダイヤルサーバプログラムが格納されており、肝 部254及びLCD創御部255を介して液晶ディスプ 50 定のアブリケーションソフトウェアに基づくアクティブ

(14)

ウィンドウ画面を液晶ディスプレイ218に表示した状 態で、サイバーシェスチャープログラムに基づいてアク ティブウィンドウ画面にジェスチャー翻礁画面100 (図8)を重ねて表示し得ると共に、当該ジェスチャー 認識園面100にCCDカメラ218で提供したユーザ の画像を表示し得るようになされている。

【0176】次にカメラ付ディジタル携帯電話機MS3 は、図5~図21に示した第1の実施の形態と間様に、 **主制御部250の制御によりCCDカメラ218で摄像** した入力画像を取り込み、当該入力回像に対してジェス 10 チャー退職のために必要なジェステャー認識表示エリア 106に対応する領域だけを残すようにマスク処理を放

[0177] そして主制御部250は、ユーザの手の助 きの移動方向を認識すべきジェステャー認識表示エリア 106に対応する領域だけから得た画像データに基づい てユーザの手の助きの移動方向を認識し、当該配職結果 に応じた所定のコマンドをジョグダイヤルサーバプログ ラムを介してアプリケーションソフトウェアに供給し、 当酸アプリケーションソフトウェアに基づくアクティブ 20 り動作を、サイバージェスチャープログラムに従って動 ウィンドウ面面上でコマンドに応じた所定の画像送り助 作を実行し得るようになされている。

【0178】 これによりユーザは、ジョグダイヤル22 2を直接操作することなく、CCDカメラ216に手を かざして動かすだけで、ジェスチャー認識回菌100の 背景に表示されているアクティブウィンドウ画面の静止 画を国体送りすることができる。

[0179]

(2-4) 第2の実施の形態における動作及び効果 以上の様成においてカメラ付ディジタル携帯電話機MS 30 3は、CCDカメラ216でユーザを提復し、その結果 得られる入力画像を取り込み、ジェスチャー認識のため に必要なジェステャー認識表示エリア108の領域だけ を残すようにマスク画像164を用いてマスク処理す ŏ.

【0180】とれにより主制御部250は、入力回係の 中から手の动きの移動方向を認識するために不要な画像 データを取得することが無くなり、との結果、誤臨職を 未然に防止することができると共に、ユーザのジェスチ ゥを一段と正確に認識してユーザ所覚の操作を非接触で 40 画像 1 B 4 を用いるのではなく入力画像の中からジェス 突張することができる。

[0181]以上の機成によればカメラ付ディジタル携 帯電賠機MS3は、CCDカメラ216で疑像した入力 国像に対してマスク処理するととにより、ユーザの手の 動きを認識する際に必要な画像データだけを取得し、当 欧国像データに基づいて一段と正確にユーザの手の動き を認識してユーザ所室の回像送り操作を正確かつ確実に **奥行することができる。**

【0182】(3)他の実施の形態

スチャー認識画面100のジェステャー認識表示エリア 106に対応したマスク形状のマスク回像184を用い てマスク処理するようにした場合について述べたが、本 発明はこれに限らず、他の徴々の形状でなるシェスチャ 一脚散表示エリアに対応して図26(A)~(C)に示 すような遅液領域171A、172A、173A及び非 遮蔽領域171B、172B、173Bでなるマスク形 状を持つマスク画像171、172又は173を用いる ようにしても良い。

[0183] また上述の第1及び第2の実施の形態にお いては、左右上下方向におけるユーザの手の動きの移動 方向を認識するために十文字形状のマスク回像184を 用いるようにした場合について述べたが、本発明はこれ に限らず、回転方向におけるユーザの手の助きを認識す るために、図25に示すように遮蔽領域175A及び円 形状の非進蔵領域175Bでなるマスク同億175を用 いるようにしても臭い。

【0184】さらに上述の第1及び第2の実施の形態に おいては、ジョグダイヤル24及び222による圓像送 作する副御手段としてのCPU50及び主制御部250 によってエミュレートするようにした場合について述べ たが、本発明はこれに限らず、アクティブウィンドウ酸 面に表示されている静止画の拡大細小動作や、音量ポリ ュームの上げ下げ助作や、テレビジョンのチャンネル移 助動作等のショグダイヤル24及び222や銀作キー4 及び219で操作可能な他の種々の動作をエミュレート するようにしても良い。

[0185]さらに上述の第1及び第2の完成の形態に おいては、ターゲット107A~107Iやボインタ1 10を正方形状に形成するようにした場合について述べ たが、本発明はこれに限らず、例えば円形等の他の程々 の形状に形成するようにしても良い。

[0188]さらに上述の第1及び第2の実施の形態に おいては、マスク回像184を用いて入力回依をマスケー 処理するととにより、手の動きの移動方向を認識するた めだけに必要な回像データを入力画像のジェステャー認 融表示エリア106に対応した領域から得るようにした 場合について述べたが、本発明はこれに限らず、マスク チャー認識表示エリアIO6に対応した領域のデータだ けを指定して読み出すととにより、手の動きの移動方向 を認識するためだけに必要な園像データを得るようにし ても良い。

【0187】さらに上述の第1及び第2の実施の形態に おいては、認識対象としてユーザの動作を認識手段とし てのCPU50及び主制御部250によって認識するよ うにした場合について述べたが、本発明はこれに限ら ず、例えばユーザ以外にロボットや動物等の他の確々の なお上述の第1及び第2の実施の形態においては、ジェ 50 認識対象の動作を認識するようにしても良い。

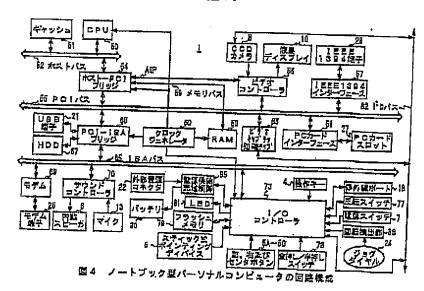
A' TIMMRHOLD ANGINA

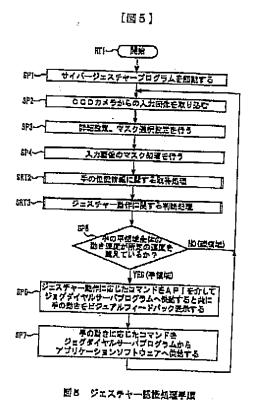
(17)

ピクセル

TD7AF

[图4]





1078 1072

10705

1ビクセル

四日 ターゲットの株成

1079F

[图8]

[図9]

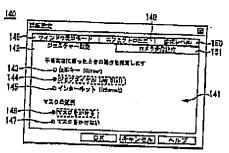


図8 「ジェスチャー選択」表示部が長前表示された 序末投資函量

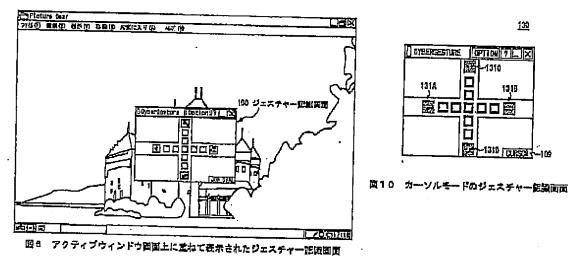
<u>130</u>

1318

1310 | DRS29 -







[図11]

[图12]

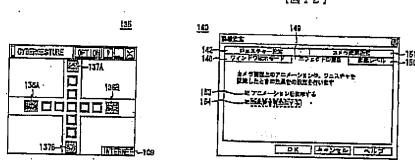


図 1·1 インターネットモードのジェスチャー製造画図 図 1 2 「エフェクトの発足」表示部が長前表示された 特和投充図画

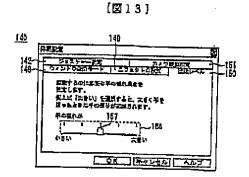


図 18 「監定レベル」表示能が長前表示された 詳細数定域面

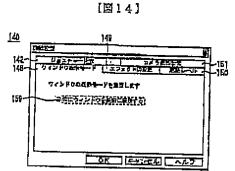
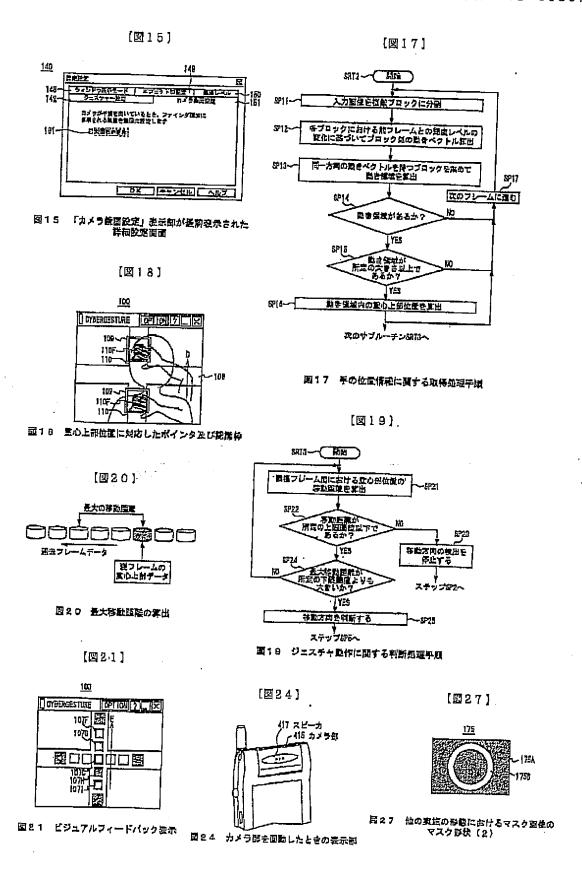
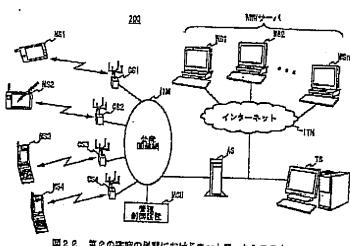


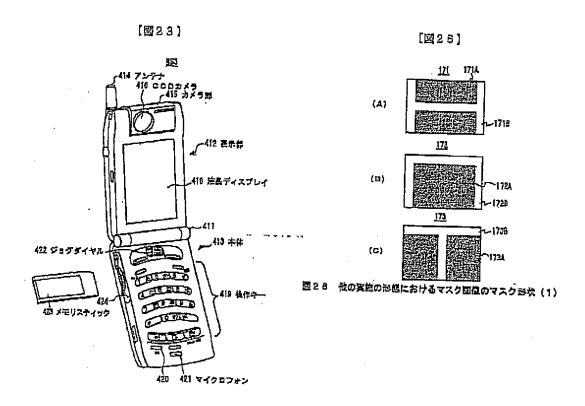
図14 「ウィンドウ表示モード」 医示部が差的差示された 解析形式回回



[図22]



回22 第2の実施の形態におけるホットワークシステム



回23 カメラ付ディジタル告帯電路機の外延構成

[図25]

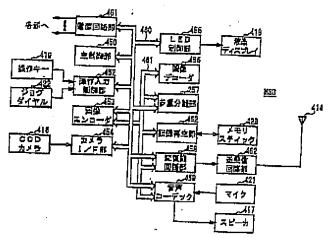


図25 カメラ付ディジタル携帯電話極の回路構成

プロントページの統令

(72)発明者 井原 金書

京京都品川区北品川6丁目7番95号ソニー 株式会社内 (72)异明者 末吉 隆彦

東京都品川区北品川6丁目7番35号ソニー株式会社内

F ターム(会発) 5L096 BA08 CA02 CA24 DA05 EA37 FA14 CA10 HA04